# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

11-134085

(43)Date of publication of application: 21.05.1999

(51)Int.Cl. G06F 3/00 G06F 17/60

(21)Application number : 10-232231 (71)Applicant : LANDIS & STAEFA INC

(22)Date of filing: 14.07.1998 (72)Inventor: HAN JAMES K
RAMIREZ PETE

(30)Priority

Priority number: 97 895801 Priority date: 17.07.1997 Priority country: US

# (54) METHOD AND APPARATUS FOR MONITORING AND CONTROLLING REAL-TIME INFORMATION IN A BUILDING AUTOMATION SYSTEM

## (57) Abstract:

(27)Asstatc.
(27)A



#### LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

Searching PAJ Page 2 of 2

[Patent number]
[Date of registration]
[Number of appeal against examiner's decision of rejection]
[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]
[Date of extinction of right]

### (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

## (11)特許出願公開番号

# 特開平11-134085

(43)公開日 平成11年(1999)5月21日

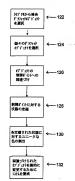
G 0 6 F 3/00 6 5 2 G 0 6 F 3/00 6 5 2 C 17/60 15/21 K

#### 審査請求 未請求 請求項の数17 OL 外国語出版 (全 52 頁)

(21)出顯番号	<b>特願平10-232231</b>	(71)出題人	591268586
			ランディス アンド スティーファ イン
(22)出顧日	平成10年(1998) 7月14日		コーポレイティド
			アメリカ合衆国、イリノイ州 60015、パ
(31)優先権主張番号	08/895801		ッファローグロープ、ディアフィールドバ
(32)優先日	1997年7月17日		ークウェイ 1000
(33) 優先権主張国	米国 (US)	(72)発明者	ジェームズ、ケー、ハン
			アメリカ合衆国、イリノイ州60540、ナバ
			ピル、サンクチュアリーレーン 932
		(72)発明者	ペテ、ラミレズ
			アメリカ合衆国、イリノイ州60137、グレ
			ンエリン、スタブルフォードドライブ
			148
		(74)代理人	弁理士 木村 高久

## (54) 【発明の名称】 ビル自動システム内のリアルタイム情報をモニタし、制御する方法およびその装置 (57) 【寒約】

この発明の比小自動制御システムは、少なくとも1つの 周辺制御装置から処理情報(制御新イント)をモニタ し、制御する管理制御ステーションを有する。管理制御 ステーションは、動的リンクライブラリ (DLL) を含 むデータを格納するメモリが提供され、DLLは、独立 して選択可能な複数のグラフィックオブジェクトを表示 する第1のデータと、選択されたグラフィックオブジェクトと制御ポイントとの間の暗係を特定するリンクデータとを有するで、管理制御ステーションは、格勢された勢 的テーブルデータ、リンクデータ、周辺制御装置からの 実行時間値を用いて関連づけられた制御ポイントに対す るリアルタイム処理技能情報を動向に表示するリアルタイム処理技能情報を動向に表示する



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 ビル自動システムでの動的処理情報をモニタし、制御するモジュラグラフィカル表示方法において

複数の独立したグラフィックオブジェクトの中から表示 されたグラフィックオブジェクトを選択し、

前記選択されたオブジェクトを制御ポイントにリンク 1...

前記制御ポイントに対する通常状態および少なくとも1 つのアラーム状態を定義し、

前配定義された状態のそれぞれに対応する状態特性を割 り当て、

前記アラーム特性を用いて前記制御ポイントの状態を動 的に表示することを特徴とする。

【請求項2】 前記状態特性は、状態カラーテーブルを 用いて選択されることを特徴とする請求項1に記載のモ ジュラグラフィカル表示方法。

【請求項3】 前記状態特性は、表示されたテキストお よび前記グラフィックオブジェクトをブリンクすること を特徴とする請求項2に記載のモジュラグラフィカル表 示力法。

【請求項4】 前配グラフィカルオブジェクトは、静的 背景図でオーバーレイされることを特徴とする請求項1 に記載のモジュラグラフィカル表示方法。

【請求項5】 各前配独立したグラフィックオブジェクトは、OCX制御であることを特徴とする請求項1に記載のモジュラグラフィカル表示方法。

【請求項6】 ビル自動システムでの動的処理情報をモニタし、制御するモジュラグラフィカル表示方法におい

情報プロック制御、アナログバー制御、およびゲージ針 制御からなるグループの中から表示されたグラフィック オブジェクトを選択し、該選択られたグラフィック オブシェクトは少なくとも1つの静的サブオブジェクトと少 なくとも1つの動的サブオブシェクトとをなし、

前配選択されたグラフィックオブジェクトに対するスタイル特性を特定し、

前記選択されたオブジェクトを制御ポイントにリンク

前記制御ぼんとに対する通常状態および少なくとも1つ のアラーム状態を定義し、

各前記定義された状態に状態特性を割り当て、

前記状態特性に従った前記動的サブオブジェクトをリフ レッシュして前記制御ポイントの実行時間値と状態情報 とを動的に表示することを特徴とする。

【請求項7】 前記グラフィックオブジェクトはアナロ グバーであり、前記リンクされたポイントを命令するキャレットを有し、前記キャレットは動的サブオブジェクトであることを特徴とする請求項6に記載のモジュラグラフィカル表示方法。 【請求項8】 ユーザプロファイルが、ユーザが前記リ ンクされたポイントを命令したことを示した場合のみ、 前配キャレットを移動可能とすることを特徴とする請求 項7に記載のモジュラグラフィカル表示方法。

【請求項9】 前記アナログバーは、バー方向、サイ ズ、スケール、およびアラーム限界を含む、ユーザが調 要可能な属性を有することを特徴とする請求項7に記載 のモジュラグラフィカル表示方法

【請求項10】 前記グラフィックオプジェクトは、前 記ポイントの状態を命令するポイントコマンダに操縦さ れることができることを特徴とする請求項6に記載のモ ジュラグラフィカル表示方法。

【精来項11】 少なくとも1つの周辺制御装置と、 CPU、データを格納するメモリ手段、前記周辺制御装 個にデータを提信し 核周辺制御装置からデータを受信す る通信手限、グラフィカル情報を表示する表示手段、お び入力装置を有し、前記周辺制御装置から少なくとも 1つの制御ポイントに対するリアルタイム処理状態情報 を受信する管理制御ステーションと、

選択された前記1つの制御ポイントに対する前記リアル タイム処理状態情報をグラフィカルに表示する少なくと も1つの制御オブジェクトとを有し、前記メモリ手段 は、各前記少なくとも1つの制御オブジェクトに対する 動的リンクライブラリ (DLL) を格納し、 前部DLLにより

1以上のOLEオブジェクトとして複数のサービスのそ れぞれを定義するものであって、各前記OLEオブジェ クトは1以上のインターフェースをサポートし、各前記 インターフェースは幾つかのメソッドを有し、各メソッ ドは前記OLEオブジェクトのインターフェースを起動 することによってのみ呼び出すことができる第1のデー タト

少なくとも1つの独立した選択可能なグラフィカルオブ ジェクトを表示する第2のデータと、

前記グラフィックオブジェクトと前記制御ポイントとの 間の関係を特定するリンクデータと、

前記制御ポイントに対する状態の変更をグラフィカルに 表示する状態情報のユーザが選択可能な変更を含む状態 テーブルと

表示されたフィールド、位置、およびサイズのうちの少 なくとも1つを含む、オプションでユーザが選択した選 択物を特定するスタイルデータとを具備し、

前配制御ステーションは、前配状態アーブルデータ、前 配リンクデータ、および前配第1のデータを用いて前配 制御ポイントに対する前配受信したリアルタイム処理状 能情報を動的に表示することを特徴とするビル自動制御 システム。

【請求項12】 各前記グラフィックオブジェクトは、 静的サブオブジェクトおよび動的サブオブジェクトのグ ルーブから選択されたグラフィックオブジェクトからな り、前記動的サブオブジェクトは前記静的サブオブジェ クトから独立してリフレッシュされ、

前記状態テーブルデータは、前記動的サブオブジェクト が仮定された各状態に対するデータを含むことを特徴と する請求項11に記載のビル自動制御システム。

【請求項13】 前記メモリ内に格納された静的背景図を表示するデータをさらに具備し。

前記表示手段は、前記静的背景図上にオーバーレイされ た少なくとも1つのグラフィックオブジェクトを表示 し、前記グラフィックオブジェクトは前記静的背景図か ら独立してアドレスされ、リフレッシュされることを特 後とする請求項11k記載のビル自動削割システム。

【請求項 1.4】 関連づけられたグラフィックオブジェクトを特定するハイバーリンクデータをさらに具備し、前配表示長度は、前配表所背景図上にオーバーレイされた少なくとも1つのグラフィックオブジェクトを表示し、前配グライックオブシェクトは前配券付景図から独立してアドレスされ、リフレッシュされることを特徴とする前来項 1.1に配敬のビル自動制御システム。 【請求項 1.5】 前配割御オブジェクトはアナログ制御

であり、 前記DLLは、

前記アナログ制御の方向、アラームマーク、軸ラベル、ポイント名、および前記制御ポイントに対する表示され た範囲の値を特定する高低チック数、を特定するアナロ グバースタイルデータさらに具備したことを特徴とする 請求項11に記載のビー自動解制システム。

【請求項16】 前記制御オブジェクトは針ゲージ制御 であり、

前記DLLは、

前配針ゲージ制御の方向、サイズ、およびV位屋を特定するアナログバースタイルデータをさらに具備することを 特徴とする開来項11に記載のビル自動制御ンステム。 【請求項17】 前記DLLは、複数の針スタイルの中 から選択された針スタイルを特定するデータをさらに具 備システム。

#### 【発明の詳細な説明】

【0001】この発明の背景

この発明は、ビル自動システム内のリアルタイム情報を モニタし、制御する方法およびその装置に関する。 勢 に、この発明は、動的にリアルタイム情報を表示する業 軟なモジュラ装置を開示する。この発明はさらに、コー ドの一つの部分によってコードの他の部分をプヤセスす ることができ、これによってコードの再利用および維持 の容易を促進できるひとつのアプローを提示する。 【0002】グラフィカル・ディスプレイをモニタし、 制御する従来のシステムは、柔軟性がなく、ユーザ・イ ンターフェースの符号化での特定の制御ポイントで融通 がきかずにリンクされあるいは脚連づけったとグラフィ カル制御あるいはイメージが用いられている。この内容では、制御ポイントは、モニタされ、あるいは命令され る周辺制御装置のようなセンサ争な製工を終される物理 ポイントである。このリンクあるいは関係はインターフ ェースの中にコード化されていたので、従来のシンストム は本徴性がなく、追加の制御ポイントのその後の付加に は、大きなプログラム修正が要求される。この柔軟性の なさは、ビル自動システムのアップグレードのコストに 加あるトいう電子なかなである。

【0003】従来のグラフィカル・ディスプレイ・シス テムに関連するきらなる欠点は、これらのグラフィカル 制御あるいはイージに関連する権 の気性が固定であ ることである。このため、制御、フォント、スケール等 のサイズの変更は、基礎を企すプログラムの修正と再コ ンパイルのみによって遊成することができる。

【0004】従来のグラフィカル・ディスプレイ・シス テムに関するさらなる欠点は、これらのシステムが他の ソフトウェア、アプリケーション、ライブラリの一部に よって提供されてこのソフトウェアサービスをアクセス することに関する。従来のグラフィカル・モニタ・アプ リケーションはライブラリにリンクされ、その後ライブ ラリの関数を呼び出してライブラリのサービスをアクセ スする。あるいは、グラフィカル・ディスプレイ・アプ リケーションは、完全に分離されたプロセスとして動作 する他のアプリケーションによって提供されるサービス を使用する。このシナリオでは、2つのローカルなプロ セスは、相互プロセス通信機構を用いて通信され、この 相互プロセス通信機構は2つのアプリケーションのプロ トコル(一方のアプリケーションに対して要求を特定 し、他方のアプリケーションに対して適切に応答させる メッセージのセット)を要求する。他のシナリオでは、 グラフィカル・ディスプレイ・アプリケーションはオペ レーティングシステムによって提供されるサービスを使 用する、すなわち、アプリケーションは、オペレーティ ングシステムによって処理される一連のシステムコール を作成する。

【0005】サービスを分割する標準アプローチがないので、後来のグラフルル・モニタ・アブリケーションによって接触されるサインをアクセスするための、数多くの異なったアプローチを含んでいる。さらに、すさまじいアプローチの使用は、一十階分の再別を禁止し、ソフトウェアの維持を困難にする。このようにして、単一のアプローチは、一つコード部分に、他のサービスをアクセスするのに必要とされる。

#### 【0006】発明の要旨

従って、上述した問題に対応し、この発明の目的は、隠れたプログラミングお修正および/または再コンパイルの要求なしに、ユーザが、グラフィック・オブジェクトと制御ポイントとの間の関係あるいはリンクを付加、変

更、あるいは削除することができる柔軟性のあるモジュ ラー制御のセットをもつ、改良されたビル自動制御シス テムを提供することである。

[0007] この発明の他の目的は、隠れたプログラミ ングおよびくまたは再コンパイルなした、ユーザが、グ ラフィック・オブジェクトに関する属性を修正すること ができるシステムを提供することである。

[0008] この祭用の他の目的は、ソフトウェアの一部がそのサービスをソフトウェアの他の部分に供給し、 これによりコード部分の再利用、ソフトウェアの開発と 維持の容易を促進する単一のアプローチを含むグラフィ カル・モニタ・アプリケーションを有したシステムを提 供することである。

【0009】この発明のこれらおよび他の目的は、添付 した図面を参照して、次に示すこの発明の詳細な説明か ら明らかになるだろう。

## 【0010】好ましい実施例の詳細な説明

端的に言えば、上述した目的は、ビル自動システムでリ アルタイム情報をモニタするこのモジュラ・グラフィカ ル・ディスプレイ方法によって満たされ、超えられる。 この発明の方法によって、ユーザは、複数の独立したオ ブジェクトの中から表示されたグラフィクタオブジェクトを削御ポイン トにリンクする。次に、ユーザは、関連する制御ポイン トに対する通常状態とかなくとも1つのアテーム状態と を定義し、この産業された状態のそれぞれに対かする状態 整件性を割り当てる。最後に、制御ポイントの状態は、 アラーム特性を用いた監視制御ステーション上で動的に 表示される。

【0011】上述した目的は、ビル自動システムでリア ルタイム情報をモニタし、制御するこの発明の装置によ って満たされ、超えられる。一般的に、好ましい実施例 では、この発明は、少なくとも1つの周辺の制御装置か ら受信した処理情報(制御ポイント)をモニタし、制御 する監視制御ステーションを有するビル自動制御システ ムである。監視制御ステーションは、好ましくは、CP U, 周辺制御装置からのデータおよび周辺制御装置への データを送受信する通信装置, グラフィカル情報を表示 するディスプレイ、および入力装置を有する。監視制御 ステーションは、通信装置を介して、周辺制御装置か ら、選択された制御ポイントのリアルタイム処理状態情 報を受信する。さらに、リアルタイム処理状態情報は、 制御オブジェクトを用いて動的に表示される。監視制御 ステーションは、各制御オブジェクトに対する動的リン クライブラリ (DLL) を含むデータを格納するメモリ が提供される。各制御オプジェクトのDLLは、複数の 各サービスを1以上のオブジェクト指向でリンクされ、 はめ込まれた(OLE)オプジェクトとして定義した第 1データを有し、各OLEオブジェクトは1以上のイン ターフェースをサポートする。次に、各インターフェー スは、OLEオプジェクトのインターフェースを起動ソ カことによっての毎年び出すことができる幾つかソ ッドを有する。DLLは、さらに独立で選択可能な少な くとも1つのグラフカルオブジェクトを表示する第2 「データを有し、異似されたグラフィックオブジェクトと 制御ポイントの間の関係を検定するデータをリンクすん データ、リンクデータ、および周辺制御装置からの実行 時間核を用いて、関連する制御状プントのリアルタイム 処理実施情報を動的に表示する。

【0012】この発明のグラフィカル・アプリケーショ ン・デザイン・アーキテクチャによれば、ソフトウェア の各部分は、1以上のOLEオブジェクトとしてのサー ビスとして実装し、このOLEは、マイクロソフトのオ ブジェクト指向でリンクされ、はめ込まれた言語 (OL E) であり、マイクロソフトの登録商標である。各OL Eオプジェクトは1以上のインターフェースをサポート し、それぞれは幾つかのメソッドを有している。メソッ ドは、特定のアクションを実行する関数や処理であり、 オブジェクトを用いたソフトウェアの他の部分(このオ プジェクトのクライアント) によって呼び出されること ができる。各インターフェースを取りまとめるメソッド は、ある予め決定された手法内にお互いに関連づけられ ている。クライアントは、オブジェクトのインターフェ ース内のメソッドの起動のみによって、1つのOLEオ プジェクトによって提供されたサービスをアクセスする ことができ、クライアントは直接にそのオブジェクトの データのいずれもアクセスすることができない。

【0013】図の手法によって、この発明による針ゲー ジ制御は、OLE制御オブジェクトとして実装されてい る。このOLE制御オブジェクトは、SetMaxTickAngle やGetMaxTickAngleのようなメソッドを含むインターフ ェースをサポートし、SetMaxTickAngleは最大チック 角、すなわち針の最大変位、を定義するメソッドであ る。一方、GetMaxTickAngleはパラメータとして最大チ ック角を返すメソッドである。もし、後日、オブジェク トの開発者が、この同じオブジェクトに対してズーミン グをするサポートをしたい場合、オブジェクトは、拡大 要素を特定する角をもった他のインターフェース(おそ らく、ZoomInのような単一のメソッドをもった)をサポ ートする必要がある。各インターフェースのメソッド は、角を表示し、あるいはズーミングをアクセスするよ うな、関連するサービスをひとまとめに提供する。 【0014】アプリケーション制御オブジェクトのグラ フィカル表示は図1に示されている。オブジェクト30

フィカル表示は図1に示されている。オブジェクト30 は、このオブジェクトの回りの矩形で示すように、サー が32の内側にいち実装されている。このサーバが32の内側にいち実装されている。このサーバが 的リンクライブラリ (DLL) でもあり、DLLは、ア ブリケーションが実行され、あるいはそれ自身の分離す 力に処理であるとに必要とされてロードされる。 ブジェクトのインターフェース内のメソッドを起動する のに用いられる幾つかのインターフェース34が提供さ れている。オブジェクトは典型的に幾つかの他のインタ ーフェースを介してサービスを提供し、 クライアント は、そのインターフェースのメソッドを起動することが 計画されている該各インターフェースへの分離されたポ インタを持たなければならない。例えば、針ゲージ制御 オブジェクトのクライアントは、オブジェクトのチック 角インターフェース内のメソッドを起動する、あるイン ターフェースポインタと、オブジェクトのズーミングイ ンターフェース内のメソッドを起動する他のポインタを 必要とする。図2は、2つのメソッド (SetMaxTickAngl e. GetMaxTickAngle) をもつクライアント40と、2つ のインターフェース34をもつ針ゲージ制御オブジェク ト42を示す。インターフェース34の一つは、クライ アント40へのポインタ44をもち、これにより、針ゲ ージ制御オブジェクト42をクライアントのメソッド (SetMaxTickAngle, GetMaxTickAngle) を起動できる。 【0015】全てのグラフィカルアプリケーション制御 オプジェクトは、特定クラスのインスタンスである。例 えば、あるクラスは、針ゲージの形で機能的にモニタす ることを提供するオブジェクトを含み、他のクラスは、 アナログバーの形で情報を表示するオブジェクトを含 む。各クラスは、そのクラスのオブジェクトによって使 用される種々のデータ定義の全てを含む分離されたDL Lをもつ。

ジェクト30は、グラフィカルアプリケーション制御オ

【0016】種々のサービスへの分離されたアクセスを 提供するこのモデルのグラフィカル表示は図3に示され る。クライアントが実行するオブジェクト上で所望のイ ンターフェースへのポインタをもつと、そのインターフ ェース内のメソッドが起動することによってのみでオブ ジェクトのサービスを用いて開始される。プログラマか らみれば、メソッドの起動は、実際、ライブラリの中で 実行され実際に実行されるコード、分離された処理、オ ペレーティングシステムの一部、あるいは全く異なった システム上であっても、ローカルな処理あるいは関数を 起動するように見える。こうして、図3の例では、アプ リケーション50,52はともにオペレーティングシス テム54上で実行される。アプリケーション50は2つ のポインタ56,58を有し、それぞれメソッド60, 62をポイントする。さらに、アプリケーション50 は、オペレーティングシステム70上で実行されるアプ リケーション68内のメソッド66へのポインタ64を 有する。このグラフィカル・アプリケーション・デザイ ン・アーキテクチャを用いると、全ては同様な手法にに よってアクセスされるので、クライアントは、これらの 区別に気を付ける必要はない。

【0017】この発明の主な目的の一つは、存在するコードの効果的な再利用を組み入れるオブジェクト指向ア

プローチを利用したビル自動制御システムを提供することである。よく定義されたインターフェースおよびメソ ッドをもって専利用可能な要素 グラフィカル・モニタ OLE制御)の生成を許すことによって、新しいデザイ ン・アーキテクチャは、これを可能にする下部構造を提 供する。

【0019】この乗男の抑制は、オブジェクト間の階級 に類々で再利用を健供する、外部オブジェクトは、内部 オブジェクトのサービスを再利用する一つである。従っ て、外部オブジェクトは単に内部オブジェクトのクライ アントとして動作する。図ムにデオシェクトのクライ ジェクト72は、それ自身の関数を実行するため、内部オ ヴジェクト72は、それ自身の関数を実行するため、内部オ ヴジェクト72は、これらのメンッドをクライア ントに見せない、その代わり、クライアント76が外が を起動するとき、このメンッドの実行は内部オブジェク ト74のインダーフェース34の一のカゾンドドカする呼び 出した名む。接責すれば、外部オブジェクトのインター フェースは、内部オブジェクトのメソッドを呼び出すメ ッドを含また。

【0020】制御オブジェクトの使用は、クリックする 種々のボタン、ドラッグするスライダ、書き込むための テキストボックス等を表示する典型的なグラフィカル・ ユーザ・インターフェースのみを見るエンドユーザに透 過である。WindowsNTのような殆どのオペレーティング システムは、アプリケーションに対し、ユーザへのこの 種のインターフェースを表示するようにしている。従来 の技術あるいはデザインアーキテクチャでは、これらの ユーザインターフェース特徴をもって表示し、動作する ために必要なコードは、システムあるいは特定のアプリ ケーションの集積部分である。これに対し、この発明の グラフィカル・アプリケーション・デザイン・アーキテ クチャによると、ユーザインターフェース特徴はシステ ムの集積部分ではない。それゆえ、ユーザインターフェ ースは、制御システムの開発で、分離され、あるいはパ ラレルで設計される。しかしながら、ユーザからすれ

ば、インターフェースおよび制御システムは全体として 集積されて継ぎ目なく連続している。特に、ユーザは、 幾つかのOLE制御(以下詳細に後述する、アナログバ ー、ポイント情報ブロック、針ゲージ、ハイパーリン ク、および関連するポイント制御のような)を含む制御 内容を見る。制御内容は、OLE要素ドキュメント内容 に類似しているが、OLE制御とともに動作する幾つか の外部インターフェースをサポートしている。各制御 は、その内容 (Container) にプラグされ、それぞれは 共通に、正規起動をサポートするはめ込みオブジェクト として、それ自身のユーザインターフェースを表示す る。例えば、スクリーントのスライダは、その角に沿っ て動かすことによって、特定の出力ポイントを新規の値 にするのに用いることができる。スライダを動かすこと によって、操作者は、実際にOLE制御オプジェクトを トリガするコードと相互作用する。エンドユーザが単一 のアプリケーションとして見る集積されたユーザインタ ーフェースは、実際、種々に分散されたモニタOLE制 御にある制御内容であり、分散されたモニタO L E制御 のそれぞれは、完全に分解された部分を提供している。 【0021】内容は、ユーザに対して、制御プロパティ を調べ、修正するのに直接的、直観的な方法を提供す る。図示した方法によると、図5は、ユーザに制御のプ ロパティを直接に見せ、修正することを可能にするプロ パティウィンドウと呼ばれるユーザインターフェース8 2を示している。しかし、制御内容の全てはこの種のア クセスには提供されない。さらに、各制御ディスプレイ がそれ自身特有のユーザインターフェースを提供させる というよりはむしろ、プロパティページの考えが用いら れる。プロパティページをもつと、どんな制御のプロパ ティも、標準ユーザインターフェースを用いた標準の方 法で調べられ、修正される。プロパティウィンドウイン ターフェース82は、設計するのがかなり複雑である が、直観的に把握するのが容易である。タブされたダイ アログボックスの各ページはそれ自身のプロパティペー ジオブジェクトによって提供される。スタイルプロパテ ィページは図5に示される。

[0022] プロバティベージオブジェクトはOLEオ ブジェクトであり、1 プロバティベージインターフェー スをサポートするそれ自身のクラス ID (CLSID) を全 で持っている。(SIDは、OLE〜の特定のサーバ実数 を観別する128セントのユークな数であり、1 プロ パティベージインターフェースは、オブジェクトに対し てOCX制御のために実行されなければならない機準O LEインターフェースである。

【0023】内容と制御オプジェクトとの相互作用は、 図6を参照して以下説明する。図に示すように、制御オ プジェクト88は、内容92にそれをサポートするプロ パティページオプジェクト94,96について学ばせる ことを許す1特定プロパティページインターフェース (破線矢印90で示す)を実装する。ユーザが制御プロ パティを見ることを求めると、制御内容92は、その制 御をサポートする各プロパティページオブジェクトの一 つである、CISIDのリストを得るメソッドを呼ぶ

[0024] 内容92が、プロパティページ94,96 のいずれを制御がずれートするかを知ると、内容92はプロパティフレーム98は、コクリエートインスタンスメソッドを用いて各プロパティストームメジャンスメンスを記動する。各プロパティページオブジェクトに対して、プロパティストームは、ページ位置オブジェクトに対して、プロパティストームは、ページ位置オブジェクトに対して、プロパティストームは、ページ位置オブジェクト100,102を機供し、そのそれを11は、プロパティページを関ルと、プロパティページオブジェクトはそれを生成したプロパティフレー人について学ぶと上ができる。各プロパティページオブジェクトはプロパティフレームへのページを支し、プロパティフレームはそれらを図5に示すもののようなタグされたダイフログボックスの中に組みなてる。

【0025】オプジェクトのこの構造を用いると、ユーザは直接に制御のプロパティを調べ、修正することができる。どんな変更も、1プロパティページを介して、プロパティスレームからプロパティページオプジェクトに、コーパライントによって、1ディスペッテインターフェースを介してその制御自身に返される。さらに、グラフィック制御内容は、全表示環境内に制御が差別インタク内容内に得入される場合、のプロパティを備えている。例えば、挿入された制御は、現背景色に適合し、それ自身のテキストを内容のデフォルトフォント内に疾形させ、あるいは動的(実行時間) が編集モードが否かを決定する。

【0026】 制御をそれ自身が見いだす環境について学 はせることを許容するため、グラフィックス制御内容は 環境プロバティをサポートし、この環境プロバティはデ フォルト胃最色、デフォルトフォント、モードなどを含 かしてこれものプロバティ について学ぶことができる。 内容の環境プロバティの値を一度得ると、制御はこれら の値にそれ自身のプロバティを修正することができ、 夏的に内容内の他の制御を提介することを許する。 【0027】 関連するオブジェクト制御を用いた制御ポ イントのモニタの方法は図7-9を参照して認明され 、続に、図750年の方法は図7-9を参照して認明され、 、続に、図750年の方法は図7-9を参照して認明され、 、続に、図750年の方法は図7-9を参照して認明され、 、続に、図750年の方法は図7-9を参照して認明され、 、続に、図750年の方法は図7-9を参照して認明され、 、続に、図750年の方法は図7-9を参照して認明され、

イントのモニタの方法は図7-9を参照して説明される。特に、図7は関連するオブジェクト制御を図示し、図8はこの発明に従った関連するオブジェクト制御を生成するフローチャートである。

【0028】この発明に従った関連するオブジェクト制 御はいくつかの独立した選択可能なオブジェクトを含む 複合グラフィックである。この後合グラフィックは、絵 画的な形式で、システムあるいはシステムの一部を示 し、直観的な方法で状態情報を動的に表示する。図によれば、図7はビル自動システム内における空気取扱システム110の一部を示し、幾つかの独立した選択可能なオブジェクト112, 116を含んでいる。

【0029】この発明の方法を用いると、ユーザは選択 したオプジェクトを所望の制御ポイントに関連づけ、制 御ポイントの現状態を可視表示する種々のスタイル特性 を選択する。この方法は、図8を参照して以下説明す

[0030]まず、ユーザは、格納された複合グラフィックのライブラリから一つの複合グラフィックを選択する (ブロック122)。次に、ユーザは、例えばキーボード、マウス、接触感知立り上ン、あるいは他のデータ入力方法を用いる、独立した選択可能なオブジェクトの一を選択する (ブロック124)。

[0031] その後、ユーザは、制御オイント内への入 力、あるいは定義された制御オイントのリストから一つ の削御オイントを選択することによって、選択されたオ ブジェットを関連づける(グロック 1263)。制御オイントを入力し、あるいは選押さる解析率インター・ ト名は、例えば図9に示される。この発明に従ったポイン ト名は、例えば図9に示される。この発明に従ったポイン ト名は、簡階的にユニークなポイントを記述した1以上 のデリミネータによって分けるれたアルファベットで 文字の文字列である。図9に示すインターフェースを用 いると、ユーザは全ポイントを連択的に表示させるた めに選ぶことができ、ユーザはデリミネータを発覚で き、最初のおよび最後のオイントドの一つを表示させる ために選ぶことができる。

10032 ] 図8を再び参照すると、ユーザは、設定ボイントおよび1以上のオフセットを特定することによって、関連づけられた制御ポイントに対するが能を指示する(プロック128)。この情報の入力に対する操作者インターフェへは伺えば回りに示す。設定ボイントは制御ポイントに対する所望のあるいは通常の状態の中央ポイントを指示する。第1アラーム状態はカフセットが大幅によってもいるがある。との、知りまたがありで、第1オースセットが10である場合、通常状態は40から60までの範囲の値を含む。この範囲を逸脱するどんな値もアラーム状態がトリガーされることによって追加のアラーム状態がよりがよったよって

【0033】再び図8を参照すると、ユーザは次に、制 御ポイントが仮定された状態のそれぞれを表示するため に用いる状態色を選択する (ブロック130)。これに より、通常状態は、例えば、緑色によって指示され、第 1プラーム状態はオレンジ色によって指示される。

【0034】さらに、ユーザは、制御ポイントがアラー ム状態に入ったときのグラフィックオブジェクトおよび / あるいはポイント名をプリンクさせることを遵ぶこと ができる。最後に、ユーザは、関連づけられたオブジェ クトの状態が、特定された状態特性に従って表示された ボブジュクトをリフレッシュオることによって動作に更 新されるシステムに警戒させる(ブロック132)。 【0035】この発明の重要な特徴は、ユーザが、グラ 追加し、変更し、削除することができるとである。これにより、 を関した。 を関した側脚ボイントにソンクすることを 配述した同一の処理を用いて達成される。これにより、 モニタされる追加の新しい削脚ポイントは、管理制御シ ステムの再プロッラミングの要求なしに、達成される。 【0036】他の重要な特徴は、各状態に関連づけられた表示特性は、ユーザが、配述された幾件者インクスマ エースを用いた機のの選択に基づまりた実易にメウスマ エースを用いた機のの選択に基づまりた実易にメウスマ エースを用いた機のの選択に基づまりた実易にメウスマ

[0037] この発明の他の概点によれば、複合クラフィックは、静的背景図上をオーバーレイすることができる。例えば、環境制制装置を示すグラフィックは、ピルの静的レイアウト上をオーバーレイすることができる。 の特徴は、大きなシステム内の制制製配置をユーザンラフィカルに示すことを提供する。現在のビットマップ・グラフィックスの使用を容易にする。現在のビットマップ・グラフィックスの使用を容易にする。

イズされる。

【0038】静的背景図を含む動的制御の生成のための データとコマンドのフローは、図11を参照して説明さ れる。特に、データベース150は、1以上の静的背景 図152、および1以上の独立した選択可能なグラフィ ック制御オプジェクトを含む1以上の複合グラフィック 154を生成するデータを有する。処理ステップ156 (矢印で示す) において、操作者158は、データベー ス150に格納された図の中から静的な図を選択するこ とによって、背景グラフィックを生成するように選ぶ。 次の処理ステップ(ブロック160)では、操作者は背 景図をオーバーレイする所望の複合グラフィックを選択 し、独立して選択可能なオブジェクトの選択されたもの を所望の制御ポイントに関連づけることによって、動的 グラフィックを生成する。さらに、操作者は、各関連づ けられたオブジェクトに対するアラームや表示特性を含 む所望の動的特徴を選択する。最後の処理ステップ(ブ ロック162)において、操作者158は、動的グラフ ィックを用いた関連する制御ポイントのものを選択す

【0039】この発明のさらに他の観点からすれば、各 独立した選択可能なグラフィックオブジェクトは、1以 上の動的なサフオブジェクトを複合した分離OCX制御 である。分離OCX制御としての各グラフィックオブジェクトの実行は、モジュラ制御の開発を容易にする。 ちに、この発明のこの観点は、個々のグラフィックオブ ジェクトがリフレッシュされ、背景と他のグラフィック オブジェクトとは無関係に、高速リフレッシュ応答を可 能にする。 【0040】この発明のグラフィカル表示方法の第2条 施例は、図12-15を参照して以下説明する。始的に 言えば、この発明の第29業操例に従った実行時間値およ び状態情報を動的に表示するのに用いられる3つの制御 がある。すなわら、針ゲン部隊、アナログバー、およ びポイント情報プロックである。この発明に従った針ゲ ージ制御は図12に示され、アナログバー制御は図13 に示され、ポイント情報プロック制御は図14に示され

【0041】これらの制御は、幾つかの点で従来のビル自動制御から区別される。これらの点の一つは、制御の デジュラリティに関係する。他に、のの美知の各制御は、個々のデータファイルに格納された分離〇C X である。ユーザは、制御がモニタされることを遊び、削御がイントがモニタされる制御からイブスタンスは、他の制御とは、他か出し、その処理サイクルの側、必要によって各制御がリフレッシュされる。換言すれば、この発明の○C X 制御は、マルヴスレッド環境で、独立的にかつ動的に更新される。水ア・ストットで表し、オルヴスレッド環境で、独立的にかつ動的に更新される。

【0042】特に、各制調は、静的および動的なサブオブジェクトを複合したオブジェクトである。静的サブオブジェクトは、リフレッシュ期間にリフレッシュされず、あるいは再構画されないオブジェクトの部分である。図によれば、図13の針ゲージ制御168では、ファル・リントを利力である。図によれば、図13の針ゲージ制御168では、ファル・リントを174と、矢印・ツド176。 には、動物サブオブジェクトであり、これらは、制御ポイントの異気行時間値を反映して動動的にリフレッシュされるからである。この発明による、動的にリフレッシュされるからである。この発明による、動力と強なすり、と独立することは、各処悪サイクル要求の間で処理リンースが動的、ことは、各処悪サイクル要求の間で処理リンースが動的、サブオブジェクトを担フレッシュするのに用いられるような、条準要・アメフィンドを使むないます。

【0043】動的制御を生成する方法は図15を参照して以下説明する。この方法は、関連づけられたオブジェクト制御を生成する方法に非常に似ており、主な違いは、個々の制御に関連するカスタマイズ可能なオブションがあることである。

【0044】ユーザは、例えば針ゲージ、アナログバ 一、ポイント情報プロックを含むグループの中から針ゲ ージを選択する(プロック182)。次に、ユーザは、 その制御にリンクされ、あるいは関連づけられるポイン トを選択する(プロック184)。

【0045】その後、選択された制御に対するスタイル 特性は特定される(プロック186)。ユーザが、スタ イルを修正し、制御の各タイプのオプションを表示する ことができることは、この発明のもう一つの重要な特徴 である。これに対して、従来のピル自動システムにおけ るグラフィカル制御は、種々のスタイルや表示特性がグ ラフィカル表示プログラム内にコード化されていたので、乗軟性がなかった。すなわら、従来の制御のサイズ 変更には、プログラム変更が要求された。これに対して、この発明による制御のスタイルおよび表示特性はプログラム変更の要求なしに、ユーザによって修正することができる。

[0046] 例えば、図5は針ゲージのスタイル物性を 設定する操作者インターフェース82を示す。この操作 者インターフェース82を示った8.2 ニーザは、針の矢 印ヘッドおよび/または旋回中心点を示すかを選ぶ。さ らに、ユーザは、旋回の方地と旋回中心位置、同様に最 大および最小の単語を(声)を特定する。

【0047】これに対して、選択された制御がアナログ
バーである場合、ユーザは、バーの方角を選択すること
ができる (ブロック186)。 例えば、図16は、太平
方向のアナログバーあるいは重直方向のアナログバーを
選択することができる操作者インターフェース200を
示す。さらに、ユーザは、バーのデフォルト方角を選ぶ
ことができる。すなわち、水平方向のバーに対しては、ユーザは、バーが起あるいは右のいずれに増大するのかを選択し、垂直方向のバーに対しては、ユーザは、バーがたあるいに対しては、ユーザは、ボーがたあるがに対しては、ユーザは、ボーがたあるがして対しては、ユーザは、ボーがたあるがして対しては、ユーザは、ボーがたあるがして対しては、ユーザは、ボーがたあるいはでいずれに増大するのかを選択し、垂直方向のバーに対しては、ユーザは、ボー

【0048】さらに、制御のタイプがポイント作機プロックである場合、ステップ186において、ユーザは機作者インターフェース210を用いて種々のスタイル等性を譲渡することができる(図17)。他のものの間では、ユーザは、限速する制御ポイントの名前の表示、ディスクリプタ、そのステータス、およびそのアラーム優先後差ととができる。

【0049】その後、ステップ188において、ユーザ は制御ポイントに対する状態を定義し、各状態に対応す るユニークな色を特定する、すなわち、制御ポイントに 対する実行時間値を動かに表示することに加え、状態情 報は、各状態に関連づけられた色を用いて表示される。 【0050】ユーザは、さらに、選択された物解に対す

る表示オプションを選択する。例えば表示すべきタイトル、関連づけられたポイント名とアラームマークを表示するか否か、同様に軸ラベルおよび関連づけられたフォントを特定することである(グロック190)。次に、ユーザは、制御ポイントが仮定された各状態を表示するのに用いられる状態の色を選択する(グロック192)。

【0051】最後に、ポイントにリンクされた状態は、 特定されたアラーム特性と実行時間値とに応じて動的サ プオプジェクトをリフレッシュすることによって動的に 表示される(プロック194)。

【0052】上途したように、ユーザは、制御の各タイプに対するアラーム状態特性を特定する能力をもつ。例 えば、ユーザは、針偏差あるいはアナログバーの配置を 介して実際の実行時間度を示しつつ、制御ポイントのア

ラーム状態を応じた色に、制御の色を変更することを特 定することができる。

【0053】上述したことから、グラフィカルに、リア ルタイム処理状態情報を表示する再利用可能な制御オブ ジェクトを用いるビル自動システムでの、動的処理情報 をモニタし、制御するモジュラグラフィカル表示方法 が、示され、記述されたものと考える。さらに、このモ ジュラグラフィカル表示方法を用いたピル自動制御シス テムが示され、記述されたものと考える。

【0054】一方、この発明の種々の実施例は示され、 かつ記述されたので、他の修正、置換、選択は、先行技 術によって明らかであると理解される。そのような修

正、置換、および選択はこの発明の思想および観点から 分離されずに行うことができ、この発明は、付加された 請求の範囲から決定される。

【0055】この発明の種々の特徴は、付加された請求 の範囲で明らかにされる。

## 【図面の簡単な説明】

【図1】この発明によるグラフィカル・アプリケーショ ン・制御オブジェクトを示す。

【図2】針ゲージ制御オブジェクトへのインターフェー スを持ったクライアントを示す。

【図3】この発明に従った種々のソフトウェアによって 提供されるサービスをアクセスするのに用いられる標準 モデルを示す。

【図4】この発明に従った抑制を通したオブジェクトの

再利用の一例を示す.

【図5】制御のプロパティを修正するためのユーザ・イ ンターフェースを示す。

【図6】制御のプロバティを修正するためのフローチャ ートを示す。

【図7】関連するポイント制御を示す。

【図8】この発明の第1実施例に従った制御ポイントを もつグラフィカルオブジェクトを関連づける方法のフロ ーチャートを示す。

【図9】グラフィカルオブジェクトに関連づけられたポ イント名を入力するための操作者インターフェースを示 す。

【図10】グラフィカルオブジェクトに関連づけられた 制御ポイント名の状態情報を入力するための操作者イン ターフェースを示す。

【図11】 静的背景図上に載る動的制御を生成するため のデータおよびコマンドの流れを示す図である。

【図12】針ゲージ制御を示す。

【図13】アナログバー制御を示す。

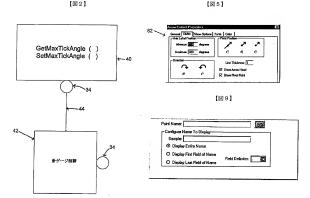
【図14】ポイント情報プロックを示す。

【図15】この発明の第2実施例に従った動的制御を生 成するためのフローチャートを示す。

【図16】アナログバー制御のスタイル情報を特定する 操作者インターフェースを示す。

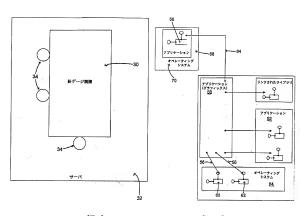
【図17】情報プロック制御のスタイル情報を特定する 操作者インターフェースを示す。

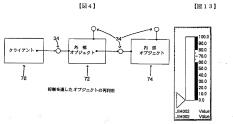
[35]



-9-

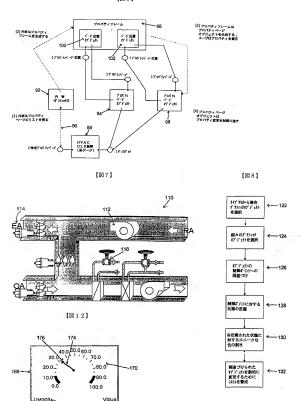
[図1]



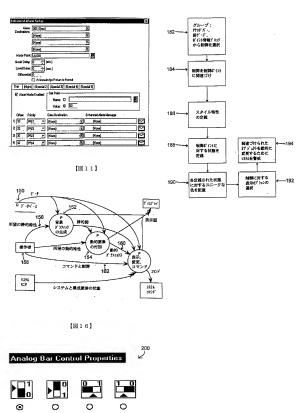


【図14】

JIM002U JAMES POINT	JIM003 TEST POINT	
Status	Status	
Priority	Priority	
Value	Value	



【図10】 【図15】





#### 【外国無明細書】

1. Title of Invention

METHOD AND APPARATUS FOR MONITORING AND CONTROLLING REAL-TIME INFORMATION IN A BUILDING AUTOMATION SYSTEM

#### 2. Claims

and

 A modular graphical display method for monitoring and controlling dynamic process information in a building automation system, comprising:

selecting a displayed graphic object from among a plurality of independent graphic objects;

linking said selected object with a control point;

defining a normal state and at least one alarm state for said control point; assigning a state characteristics corresponding to each of said defined states;

dynamically displaying the state of said control point using said alarm characteristics.

- A modular graphical display method according to claim 1 wherein said state characteristics are selected using a state color table.
- A modular graphical display method according to claim 2 wherein said alarm characteristics include displayed text and blinking said graphic object.
- A modular graphical display method according to claim 1 wherein said graphic object is overlaid over a static background picture.
- A modular graphical display method according to claim 1 wherein each said independent graphic object is an OCX control.
- A modular graphical display method for monitoring and controlling dynamic process information in a building automation system, comprising:

selecting a displayed graphic object from the group comprising an information block control, an analog bar control, and a gauge needle control, said selected graphic object comprising at least one static sub-object and at least one dynamic sub-object;

> specifying style characteristics for said selected graphic object; linking said selected object with a control point; defining a normal state and at least one alarm state for said control point; assigning state characteristics to each said defined state; and dynamically displaying run time values and state information of said control

point by refreshing said dynamic-sub-objects in accordance with said state characteristics.

- A modular graphical display method according to claim 6 wherein said graphic object is an analog bar and includes a caret for commanding said linked point, said caret being a dynamic sub-object.
- A modular graphical display method according to claim 7 wherein said caret is moveable only if a user profile indicates that a user may command said linked point.
- A modular graphical display method according to claim 7 wherein said analog bar has user adjustable attributes including bar orientation, size, scale, and alarm limit.
- 10. A modular graphical display method according to claim 6 wherein said graphic object is capable of being navigated to a point commander for commanding the state of said point.
  - 11. A building automation control system, comprising:

at least one environmental control device:

a supervisory control station including a CPU, memory means for storing data, communications means for sending and receiving data to and from said environmental control device, display means for displaying graphical information, and an input unit, said supervisory control station receiving real-time process state information for at least one control point from said environmental control device;

at least one control object for graphically displaying said real-time process state information for a selected said one control point;

said memory means storing a dynamic link library (DLL) for each said at least one control object, said DLL containing:

first data for defining each of plural services as one or more OLE objects, each said OLE object supporting one or more interfaces, each said interface including a number of methods, said methods being callable only by invoking said OLE object's interface;

second data for displaying at least one independently selectable graphical object;

link data specifying an association between said graphic object and said control point;

a state table containing user selectable change of state information for graphically displaying a change of state for said control point; and

style data specifying optional, user selected preferences including at least one of displayed fields, position, and size;

wherein said control station dynamically displays said received real-time process state information for said control point using said state table data, said link data and said first data.

12. A building automation control system according to claim 11 wherein each said graphic object is comprised of graphic sub-objects selected from the group of static sub-objects and dynamic sub-objects, said dynamic sub-objects being capable of being refreshed independent of said static sub-objects;

said state table data including data for each state which said dynamic subobjects can assume.

13. A building automation control system according to claim 11 further comprising:

data for displaying a static background graphic stored in said memory;

wherein said display means displays at least one graphic object overlaid on said static background graphic, said graphic object being addressed and refreshed independent of said static background graphic.

14. A building automation control system according to claim 11 further comprising:

hyper-link data specifying an associated graphic object;

wherein said display means displays at least one graphic object overlaid on said static background graphic, said graphic object being addressed and selected independent of said static background graphic.

15. A building automation control system according to claim 11 wherein said control object is an analog control, and said DLL further comprises:

analog ber style data specifying the orientation of said analog control, alarm marks, axis labels, point name, and high and low tick numbers specifying the displayed range of values for said control point.

- 16. A building automation control system according to claim 11 wherein said control object is a needle gauge control, and said DLL further comprises:
- analog bar style data specifying the orientation, size and position of said needle gauge control.
- 17. A building automation control system according to claim 16 wherein said DLL further comprises data specifying a selected needle style from among a plurality of needles styles.

# 3. Datailed Description of Invention

## BACKGROUND OF THE INVENTION

The present invention relates to a method and apparatus for monitoring and controlling real-time information in a building automation system. More specifically, the present invention discloses a flexible, modular apparatus for dynamically displaying real-time process information. The present invention also discloses a uniform approach by which one section of code can access the services of another section of code, thereby promoting reuse of code and case of maintenance.

Conventional systems for monitoring and controlling graphical displays are inflexible and utilize graphical controls or images which are rigidly linked or associated with specific control points during the coding of the user interface. In this context, a control point is a physical point connected to a sensor or apparatus such as an environmental control device which can either be monitored or commanded. Because the linkage or association is coded into the interface, these prior art systems are inflexible, and the subsequent addition of further control points requires significant program modifications. This inflexibility is a serious drawback which adds to the cost of upgrading a building automation system.

An additional drawback associated with prior art graphical display systems is that the various attributes associated with these graphical controls or images are fixed. Thus, changes to the size of a control, font, scale or the like could only be achieved by modifying and recompiling the underlying program. From a user perspective, this inflexibility is highly undesirable.

An additional drawback associated with prior art graphical display systems relates to the manner in which these systems access the software services provided by another piece of software, application, or library. A conventional graphical monitoring application would link to a library and then access the library's services by calling the functions in the library. Alternatively, the graphical display application would use the services provided by another application, which runs in an entirely separate process. In this scenario, the two local processes would communicate using an inter-process communication mechanism, which requires a protocol between the two applications (a set of messages allowing one application to specify its requests and the other to respond appropriately). In yet another scenario, the graphical display application uses the services provided by the operating system, i.e., the application makes a series of system calls, each of which is handled by the operating system.

Due to the lack of any standard approach for sharing services, a conventional graphical monitoring application may include any number of these different approaches to access the services provided by another. In turn, the use of these disparate approaches inhibits the reuse of code sections and makes it difficult to maintain the software. Thus, a single, uniform approach was needed for providing one code section with access to the services of another.

## SUMMARY OF THE INVENTION

Accordingly, in response to the problems discussed above, one object of the present invention is to provide an improved building automation control system that has a set of flexible, modular controls that enables a user to add, change or delete an association or link between a graphic object and a control point without requiring modification and/or recompiling of the underlying programming.

Another object of the present invention is to provide such a system wherein a user can modify attributes associated with a graphic object without requiring modification and/or recompiling of the underlying programming.

Another object of the present invention is to provide such a system that includes a graphical monitoring application including a uniform approach by which one section of software supplies its services to another section of software, thus promoting reuse of code sections, ease of development and maintenance of the software.

These and other objects of the present invention will be apparent from the following detailed description of the invention, while referring to the attached drawings.

## DETAILED DESCRIPTION OF THE PREFERRED EMBODIMENTS

Broadly stated, the above objects are met or exceeded by the present modular graphical display method for monitoring real-time information in a building automation system. According to the method of the present invention the user selects a graphic object to be displayed from among a plurality of independent graphic objects, and links the selected object with a control point. Next, the user defines a normal state and at least one alarm state for the associated control point, and assigns state characteristics corresponding to each of the

defined states. Finally, the state of the control point is dynamically displayed on the supervisory control station using the alarm characteristics.

The above objects are also met or exceeded by the apparatus of the present invention for monitoring and controlling real-time information in a building automation system. Generally, in the preferred embodiment, the present invention is a building automation control system that includes a supervisory control station for monitoring and controlling process information (control points) received from at least one environmental control device. The supervisory control station preferably includes a CPU, communications apparatus for sending and receiving data to and from the environmental control device, a display for displaying graphical information, and an input unit. The supervisory control station receives real-time process state information for a selected control point from the environmental control device via the communications apparatus. Moreover, the real-time process state information is dynamically displayed using a control object. The supervisory control station is provided with a memory for storing data, including a dynamic link library (DLL) for each control object. The DLL for each control object contains first data for defining each of plural services as one or more object oriented linking and embedding (OLE) objects, each OLE object supporting one or more interfaces. In turn, each interface includes a number of methods, which are callable only by invoking the OLE object's interface. The DLL further contains second data for displaying at least one independently selectable graphical object, and link data specifying an association between a selected graphic object and the control point. The supervisory control station dynamically displays real-time process state information for the associated control point using stored state table data, link data, and run time values from the environmental control device.

According to the graphical application design architecture of the present invention, each section of software implements its services as one or more OLE objects, where OLE refers to the Microsoft Corp.'s object oriented linking and embedding language

(OLE) and is a registered trademark of the Microsoft Corp. Each OLE object supports one or more interfaces, each of which in turn includes a number of methods. A method is a function or a procedure that performs a specific action and is callable by other sections of

software using the object (the client of that object). The methods that make up each interface are related to one another in some predetermined manner. Clients can access the services provided by an OLE object only by invoking the methods in the object's interface, clients cannot directly access any of the object's data.

By manner of illustration, a needle gauge control according to the present invention is implemented as an OLE control object. This OLE control object supports an interface which includes methods such as SetMaxTickAngle, and GetMaxTickAngle, where SetMaxTickAngle is a method for defining a maximum tick angle, i.e., the maximum displacement of the needle. In turn, GetMaxTickAngle is a method which returns the maximum tick angle as a parameter. If at a later date the object's developer desired to add support for zooming to this same object, the object would need to support another interface (perhaps with a single method such as ZoomIn) with an argument specifying the magnification factor. The methods in each interface collectively provide related services, such as angle displaying or access to zooming.

A graphical representation of an application control object is illustrated in FIG.

1. The object 30 is always implemented inside a server 32, shown as the rectangle around the object. This server can either be a dynamic-link library (DLL), which is loaded as needed when an application is running, or a separate process of its own. The object 30 is provided with several interfaces 34 which are used to invoke the methods in a graphical application control object's interface. An object typically provides its services through several other interfaces, and the client must have a separate pointer to each interface whose methods it plans to invoke. For example, a client of a needle gauge control object would need one interface pointer to invoke the methods in the object's tick angle interface and another pointer to invoke the method in the object's zooming interface. FIG. 2 shows a client 40 having two methods (SetMaxTickAngle, GetMaxTickAngle) and a needle gauge control object 42 with two interfaces 34. One of the interfaces 34 has a pointer 44 to the client 40,

thereby enabling the needle gauge control object 42 to invoke the client's methods (SetMaxTickAngle, GetMaxTickAngle).

Every graphical application control object is an instance of a specific class. For example, one class may contain objects that provide monitoring functionality in a form of a needle gauge while another class may contain objects representing information in the form of an analog bar. Each class has a separate DLL containing all of the various data definitions used by the objects of that class.

A graphical representation of the present model for providing shared access to various services is depicted in FIG. 3. Once a client has a pointer to the desired interface on a running object, it can start using the object's services simply by invoking the methods in the interface. From the programmer's perspective, invoking a method looks like invoking a local procedure or function whereas in fact, the actual code that is executed might be running in a library, a separate process, as part of the operating system, or even on an entirely different system. Thus, for example in FIG. 3, Applications 50 and 52 are both running on operating system 54. Application 50 has two pointers 56, 58 which point to methods 60, 62 respectively. Moreover, Application 50 has a pointer 64 to a method 66 in Application 68 which is running on operating system 70. Using the present graphical application design architecture, clients need not be aware of these distinctions because everything is accessed in the same manner.

One of the primary goals of the present invention is to provide a building automation control system utilizing an object oriented approach which incorporates an effective reuse of existing code. By allowing the creation of reusable components (graphical monitoring OLE controls) with well defined interfaces and methods, the new design architecture provides an infrastructure that makes this possible.

Conventional object oriented technologies rely on implementing inheritance (in which a new object inherits the actual implementation of methods in an existing object)

-25-

as their fundamental mechanism for reusing existing code. This kind of inheritance is impractical for an object oriented system in a very heterogeneous programming environment because changes in base objects could have unexpected effects on objects that inherit implementation from them. For example, a situation in which a base object is either updated or released from memory independent of the objects which inherit from the base object, may cause unexpected results. In contrast, the present graphical display system does not rely on such inheritance, and instead provides for reuse through a concent termed containment.

Containment in the present invention provides for reuse by relying on the relationship between objects. An outer object is one that reuses the services of an inner object. Thus, the the outer object simply acts as a client of the inner object. As shown in FIG. 4, the outer object 72 invokes the methods of an inner object 74 in order to carry out its own functions; however, the outer object 72 does not make those methods visible to its client 76. Instead, when the client 76 invokes a method in one of the outer object's interfaces 34, the execution of that method includes a call to a method in an interface 34 of the inner object 74. In other words, the outer object's interface contains methods that call the inner object's methods.

The use of control object is transparent to the end user, who only sees a typical graphical user interface displaying various buttons to click on, sliders to drag, text boxes to fill in, and so on. Most operating system such as Windows NT allow applications to present this kind of interface to the user. In the prior art or design architecture, the code necessary to display and work with these user interface features was an integrated part of the system or of a specific application. In contrast, according to the graphical application design architecture of the present invention, the user interface features are not an integrated part of the system. Therefore, the user interface may be designed separately or in parallel with the development of the control system. However, from the user perspective, the interface and the control system constitute a seamlessly integrated whole. Specifically, the user sees a

control container that includes a number of OLE controls (such as the Analog Bar, Point Information Block, Needle Gauge, Hyperlink, and Associated Point control each of which will be described in detail below). A control container is analogous to an OLE compound documents container, but it supports a few extra interfaces for working with OLE controls. Each control is plugged into the container, and each commonly presents its own user interface as an embedded object supporting in-place activation. A slider on the screen, for example, can be used to command a specified output point to a new value simply by moving it along its axis. By moving the slider, the operator interacts with the code that actually triggers an OLE control object. The integrated user interface which the end user sees as a single application, is in fact a control container populated with various discrete monitoring OLE controls, each providing part of the complete solution.

The container provides a direct, intuitive way for a user to examine and modify a control properties. By manner of illustration, FIG. 5 depicts a user interface 82 termed a Properties window which enables a user to directly view and modify a control's properties. However, not all control containers provide this kind of access. Moreover, rather than letting each control display provide its own idiosyncratic kind of user interface, the notion of property pages is used. With property pages, the properties of any control can be examined and modified in a standard way using a standard user interface. The Properties window interface 82 is intuitively easy to grasp, although fairly complex to design. Each page in the tabbed dialog box is provided by its own property page object. A styles property page is shown in FIG. 5.

A property page object is an OLE object, complete with its own class ID (CLSID) that supports the IPropertyPage interface. The CLSID is a 128-bit unique number which identifies a particular server implementation to OLE, and the IPropertyPage interface is a standard OLE interface which must be implemented in order for the object to be an OCX control.

Interaction between a container and a control object will now be described with reference to FIG. 6. As shown, a control object 88 may implement an IspecifyPropertyPage interface (shown as dashed arrow 90) to allow its container 92 to learn about the property page objects 94, 96 it supports. When a user asks to see a control's properties, the control container 92 calls a method which in turn gets a list of CLSID's, one for each property page object the control supports.

Once the container 92 knows which property pages 94, 96 a control supports, the container 92 creates a property frame 98, which in turn activates an instance of each property page object using the CoCreateInstance method. For each property page object, the property frame provides a page site object 100, 102, each of which supports the IPropertyPage Site interface. Using this interface, a property page object can learn about the property frame that created it. Each property page object presents its page to the property frame, which assembles them into a tabbed dialog box like the one shown in FIG. 5.

Using this structure of objects, a user can directly examine or modify the control's properties. Any changes are communicated from the property frame to the property page objects via IPropertyPage and then by the property page objects directly back to the control itself through its IDispatch interface. Moreover, a graphics control container may be equipped with properties to facilitate the integration of a control into the overall display environment, i.e., when a new control is inserted into the graphics container. For example, an inserted control may adopt the current background color, cause its own text to appear in the container's default font, or decide whether or not it should be in a dynamic (runtime) or edit mode.

To allow a control to learn about the environment in which it finds itself, the graphics control containers supports ambient properties, which include a default background color, default font, mode, and more. A control can learn about these properties via an IDispatch interface. Once it has obtained the values of its container's ambient properties, a

control can modify its own properties to these values, allowing it to visually integrate with the other controls in the container.

A method of monitoring a control point using an associated object control is explained with reference to FIGS. 7-9. In particular, FIG. 7 is a representative illustration of an associated object control, and FIG. 8 is a flow diagram for creating an associated object control according to the present invention.

An associated object control according to the present invention is a composite graphic including several independently selectable objects. The composite graphic depicts a system or a portion of a system in pictorial form, and dynamically displays state information in an intuitive manner. By manner of illustration, FIG. 7 shows a portion of an air handling system 110 in a building automation system, including several independently selectable objects, 112, 114, 116.

Using the method of the present invention, a user associates a selected object with a desired control point, and selects various style characteristics used to visually display the present state of the control point. This method is now explained with reference to FIG. 8.

First, a user selects a composite graphic from a library of stored composite graphics (block 122). Next, a user selects one of the independently selectable objects using, for example a keyboard, mouse, touch sensitive screen or other data entry method (block 124).

Then a user associates the selected object by entering in a control point or selecting a control point from a list of defined control points (block 126). An operator interface for entering or selecting a control point is shown, for example, in FIG 9. A point name according to the present invention is a string of alpha-numeric characters separated by one or more delimiters which hierarchically describe a unique point. Using the interface of

FIG. 9, the user can elect to have the entire point name displayed Alternatively, the user can specify a delimiter and elect to have one of the first and last fields displayed.

Referring again to FIG. 8, the user designates the state(s) for the associated control point by specifying a set point and one or more offsets (block 128). An operator interface for entering this information is shown, for example, in FIG 10. The set point designates the center point of the desired or normal state for the control point. A first alarm state is specified by entering an offset. For example, if for a given control point is 50 and a first offset is 10, then the normal state would encompass values ranging from 40 to 60. Any value falling outside of this range would trigger an alarm state. Moreover, the user elect to specify additional alarm states by entering additional offsets.

Referring again to FIG. 8, the user next selects the state colors used for displaying each of the states which the control point can assume (block 130). Thus, a normal state could, for example, be designated by the color green, and a first alarm state by the color orange.

Moreover, the user can elect to have the graphic object and/or the point name blink when the control point enters an alarm state. Finally, the user alerts the system that the state of the associated object should be dynamically updated by refreshing the displayed object in accordance with the specified state characteristics (block 132).

An important characteristic of the present invention is that the user can add, change or delete the link between a graphic object and a control point. This can be accomplished using the same procedure described for linking an object with a control point. Thus, the addition new control points to be monitored can be accomplished without requiring reprogramming of the supervisory control system.

Another important characteristic is that the display characteristics associated with each state can easily be customized to suit the individual preferences the user using the described operator interfaces.

According to another aspect of the present invention, the composite graphic can be overlaid over a static background picture. For example, a graphic representing an environmental control device can be overlaid over a static layout of the building. This feature facilitates the use of existing bit mapped graphics to provide the user with a graphic representation of the location of a control within a larger system, or provide an aesthetic background.

The data and command flows for creating a dynamic control including a static background picture are now explained with reference to FIG. 11. In particular, a database 150 contains data for creating one or more static background pictures 152 and one or more composite graphics 154 which include one or more independently selectable graphic control objects. In process step 156 (shown by an arrow), an operator 158 elects to create a background graphic by selecting a static picture from among the pictures stored in the database 150. In the next process step (block 160), the operator selects a desired composite graphic to be overlaid on the background pictures, and creates a dynamic graphic by associating selected ones of the independently selectable objects with desired control points. Moreover, the operator selects desired dynamic features including alarm and display characteristics for each associated object. In the final process step (block 162), the operator 158 commands and controls selected ones of the associated control points using the dynamic graphic.

According to yet another aspect of the present invention, each independently selectable graphic object is a separate OCX control composed of one or more dynamic sub-objects. The implementation of each graphic object as a separate OCX control facilitates the development of modular controls. Additionally, this aspect of the present invention enables a faster refresh response, since an individual graphic object may be refreshed, independent of the background and the other graphic objects.

A second embodiment of the graphical display method of the present invention is now described with reference to FIGS. 12 - 15. Briefly, there are three types of controls which can be utilized to dynamically display run time values and state information according to the second embodiment of the present information. Namely, a needle gauge control, analog bar control, and point information block. A needle gauge control according to the present invention is shown in FIG. 12, an analog bar control is shown in FIG. 13, and a point information block control is shown in FIG. 14.

These controls are distinguishable from prior art building automation controls in several aspects. One of these aspects pertains to the modularity of the controls. Specifically, each of the controls of the present invention is a separate OCX stored in an individual data file. A user can elect which control points are monitored, and can specify the type of control used to monitor the control point. Further, each instance of a control is independent of other controls, with each control being refreshed, as needed, during its own processing cycle. In other words, the OCX controls of the present invention are independently and dynamically updated in a multi-threading environment.

More particularly, each control is an object composed of static and dynamic sub-objects. Static sub-object are those parts of the object which are not refreshed or repainted during a refresh cycle. By manner of illustration, in the needle gauge control 168 of FIG. 13, the scale 170, and control point name 172 are static sub-objects. In contrast, the arrow segment 174 and arrow head 176 are dynamic sub-objects because they are dynamically refreshed to reflect the current run time values of the control point. The independence of the static sub-objects from the dynamic sub-objects according to the present invention facilitates rapid multi-threading operations as processing resources during each processing cycle need only be utilized to refresh the dynamic sub-objects.

A method of creating a dynamic control will now be explained with reference to FIG. 15. This method closely parallels the method of creating an associated object

control, the main difference being the customizable options associated with each individual control.

The user selects a needle gauge, for example, from the group including needle gauge, analog bar, and point information block (block 182). Next the user selects a point to be linked or associated with the control (block 184).

Subsequently, the style characteristics for the selected control are specified (block 186). The ability of the user to modify the style and display options of each type of control is another important feature of the present invention. In contrast, prior art graphical controls in building automation systems were inflexible because the various style and display characteristics were coded into the graphical display program. Thus, modifying the size of a prior art control would require programming changes. In contrast, style and display characteristics of a control according to the present invention can be modified by a user without requiring programming changes.

For example, FIG. 5 shows an operator interface 82 for setting style characteristics for a needle gauge. Using the operator interface 82, the user elects whether to show an arrow head and/or the pivot point of the needle. Moreover, the user specifies the direction of rotation, pivot position, as well as the maximum and minimum needle deflection (in degrees).

In contrast, if the selected control was an analog bar, then the user would be able to select the orientation of the bar (block 186). For example, FIG. 16 shows an operator interface 200 wherein the user can choose a horizontally oriented analog bar or a vertically oriented bar. Further, the user can elect the direction in which bar will deflect. Thus, for a horizontally oriented bar, the user chooses whether the bar will increase to the left or to the right, and for a vertically oriented bar, the user chooses whether the bar will increase in an unward or downward direction.

Still further, if the type of control was a point information block, then in step 186, the user can select various style characteristics using an operator interface 210 (FIG. 17). Among other things, the user can elect whether to display the name of the associated control point, a descriptor, its status, and its alarm priority.

Then, in step 188, the user defines the state(s) for the control point, and specifies a unique color corresponding to each state. Thus, in addition to dynamically displaying run time values for a control point, state information is displayed using the colors associated with each state.

The user then selects display options for the selected control; such as a title to be displayed, whether to display the associated point name and alarm marks, as well as specifying the axis labels and associated fonts (block 190). Next, the user selects the state colors used for displaying each of the states which the control point can assume (block 192).

Finally, the state of the linked point is dynamically displayed by refreshing the dynamic-sub-objects in accordance with the specified alarm characteristics and run time values (block 194).

As discussed above, a user has the ability to specify the alarm state characteristics for each type of control. Thus, a user can specify that the color of the control change color to reflect the alarm state of the control point in addition to showing the actual run time value via needle deflection or displacement of the analog bar.

From the foregoing, it should be appreciated that a modular graphical display method for monitoring and controlling dynamic process information in a building automation system, which utilizes reusable control objects for graphically displaying real-time process state information has been shown and described. It should be further be appreciated that a building automation control system utilizing this modular graphical display method has been shown and described.

While various embodiments of the present invention have been shown and described, it should be understood that other modifications, substitutions and alternatives may be apparent to one of ordinary skill in the art. Such modifications, substitutions and alternatives can be made without departing from the spirit and scope of the invention, which should be determined from the appended claims.

Various features of the invention are set forth in the appended claims.

### 4. Brief Description of Drawings

### DESCRIPTIONS OF THE DRAWINGS

- FIGURE 1 illustrates a graphical application control object according to the present invention:
  - FIG. 2 illustrates a client with an interface to a needle gauge control object;
- FIG. 3 shows a standard model used to access services provided by various kinds of software according to the present invention;
- FIG. 4 shows an example of reusing an object through containment according to the present invention;
  - FIG. 5 shows a user interface for modifying properties of a control;
  - FIG. 6 illustrates a flow diagram for modifying the properties of a control;
  - FIG. 7 illustrates an Associated Point Control;
- FIG. 8 illustrates a flow diagram of a method of associating a graphical object with a control point according to a first embodiment of the present invention;
- FIG. 9 illustrates an operator interface for entering a point name to be associated with a graphic object;
- FIG. 10 illustrates an operator interface for entering a state information for a control point name to be associated with a graphic object;
- FIG. 11 illustrates a diagram showing data and command flows for creating a dynamic control overlaid on a static background picture;
  - FIG. 12 illustrates a Needle Gauge Control;
  - FIG. 13 illustrates an Analog Bar Control;
  - FIG. 14 illustrates a Point Information Block;
- FIG. 15 illustrates a flow diagram for creating a dynamic control according to the second embodiment of the present invention;
- FIG. 16 illustrates an operator interface for specifying style information for an analog bar control; and
- FIG. 17 illustrates an operator interface for specifying a style information for an Information Block Control.

FIG. 1

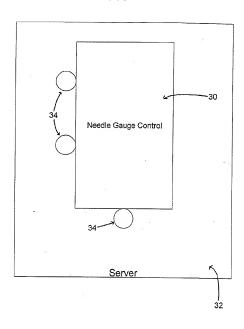
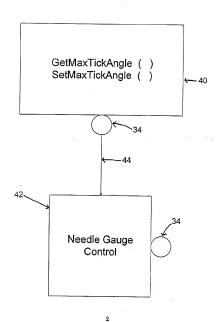


FIG. 2





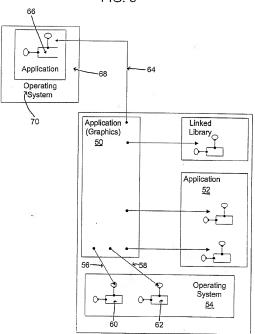
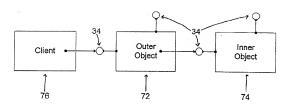


FIG. 4



Revising an object through containment.

FIG. 5

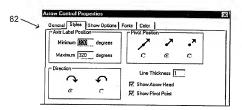


FIG. 6

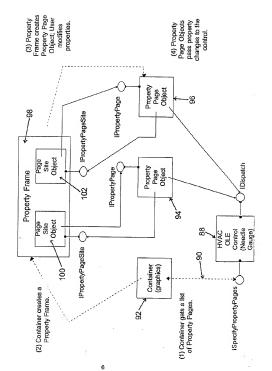


FIG. 7

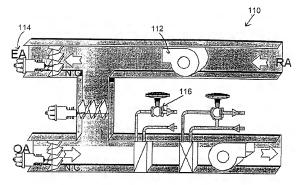


FIG. 8

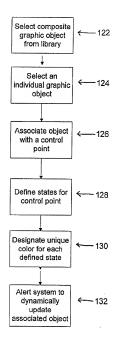


FIG. 9

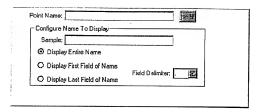


FIG. 10

Enhanced Ala	m Setup X			
Alarm Destinations	001) Dest1			
Destinations	(None)			
	(None)			
	(None)			
Mode Point	LAI001			
Mode Delay:	0 (min.)			
Level Delay:	0 (sec.)			
Differential	0			
	Acknowledge Return to Normal			
Day (Nigh	] (Special 2)   (Special 3)   (Special 4)   (Special 5)			
✓ Alarm Mode Enabled    ✓ Set Point  ✓ The set Point				
	Name: O			
	Value: ⊙ 50			
Offset Pri	ority Extra Destination Enhanced Alarm Message			
1) 10 P	RI1 - [None] (None)			
2) 20 P	R12 Y [None] (None)			
3) 30 Pf	RI3 _ [None] [None]			
4) 40 PF	RI4 👻 (None) 🛣 (None) 🗹			

FIG. 11

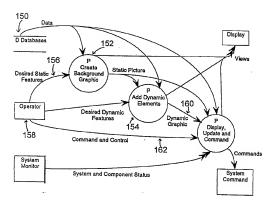


FIG. 12

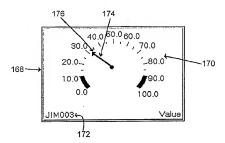


FIG. 13

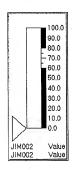


FIG. 14

JIM002U JAMES POINT Status Priority Value JIM003 TEST POINT Status Priority Value

FIG. 15

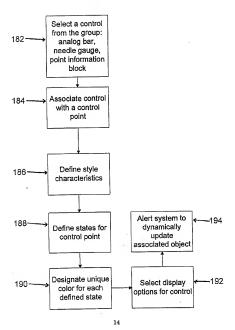


FIG. 16

# Analog Bar Control Properties











FIG. 17

210

V	Displa	ev Name	ë

- Descriptor
- ✓ Status
- ☑ Priority
- Current Value Units
- ☐ Totalized Value

Display Style

State Color-

- Use For Background Rectangle
- O Use For Font Color
- O Use Reverse Video Instead
- ☑ Border

### 1. Abstract

The building automation control system of the present invention includes a supervisory control station for monitoring and controlling process information (control points) from at least one environmental control device. The supervisory control station is provided with a memory for storing data, including a dynamic link library (DLL) containing: first data for displaying a plurality of independently selectable graphic objects, and link data specifying an association between a selected graphic object and the control point. The supervisory control station dynamically displays the received real-time process state information for the associated control point using stored state table data, link data, and run time values from the environmental control device.

## 2. Representative Drawing

Fig. 8